陳 林峰 · Linfeng Chen

Chief Engineer, Robotics · MUSE株式会社

東京 clinfeng.jlu@gmail.com
find1dream.github.io find1dream
linfeng-chen

概要

東京で 6 年間、組込み AI とロボティクスに従事。ゼロから開発した次世代店舗ロボットのアーキテクチャを統括し、15 名以上のソフトウェアエンジニアを率い、5 名のロボットソフトウェアチームでシステム全体を構築。介入率を 90% 削減し、新店舗のセットアップ時間を 89% 短縮。AI コーディングエージェントを日常的に活用する AI ファーストの開発スタイルで、現場での問題解析と調整も自ら行います。

職歴

Chief Engineer, Robotics · MUSE株式会社

2023.05 – 現在

介入率 −90% · 新店舗セットアップ時間 −89%

次世代ロボットシステムの技術リード

2026 – 現在

- 15 名以上のソフトウェアエンジニアを統括。直属の 5 名のロボットソフトウェアチームでロボットシステム全体を構築。
- ハードウェア抽象化、制御、認識、意思決定、クラウド運用まで、新しいロボットシステムをゼロから設計・実装。
- モジュール型ユニットを前提としたプラットフォームとして設計し、同じ AMR に新しいモジュールや機能を継続的に拡張できるようにした。
- Gazebo と Isaac Sim によるエンドツーエンドシミュレーション、台車の自動着脱、ルート計画を開発。

運動制御・障害物回避（ルネサス在籍中、会社承認の副業）

2023 – 2025

- 経路計画（SLP、DWA、Hybrid A*）と制御（MPC、カスケード PID、モータトルク制御）を開発し、実機で調整。
- 障害物回避、ソフトストップ、ロボット向け REST/gRPC サービスを開発。

Staff Application Engineer · ルネサス エレクトロニクス

2022.09 – 2026.03

- AI 推論エンジン向けのテスト・プロファイリング基盤を開発し、各種マイコンでモデルをベンチマーク。
- RAI フレームワークの開発、エッジ AI 高速化コードの最適化、ルネサス製マイコン向け AI アプリケーションの開発。

組込み AI ソフトウェアエンジニア · 株式会社QuantumCore

2020.04 – 2022.08

- 低スペック組込み機器向けの高速・軽量アルゴリズムを開発。
- レーダー、赤外線 LED、マイクなどのセンサ向けアルゴリズムを研究し、試作機やツールを製作。

リーダーシップ・チーム連携

- 5 名のロボットソフトウェアチームを率い、優先度設定、設計・コードレビュー、メンバーの育成を担当。
- モジュール間のインターフェースとイベントコード規約を定め、制御・認識・意思決定・クラウドの各担当が並行開発できるようにした。
- 共通開発イメージ、CI、シミュレーション環境を整備し、新メンバーがコマンド一つでビルド・テスト・シミュレーションできるようにした。
- 仕様書と ADR（アーキテクチャ決定記録）による開発を導入し、設計判断を記録して口頭での引き継ぎを減らした。
- 毎週エンジニアと店舗を訪問し、店舗運用・ハードウェア・クラウドのメンバーと連携して、現場のフィードバックを検証可能な改善につなげている。

スキル

制御・計画: MPC · LQR · PID · SLP · DWA · Hybrid A* · モータトルク制御

認識: BEVFusion · LiDAR · ArUco · OpenCV · ONNX Runtime · NPU

システム: Rust · C++ · Python · TypeScript · ROS 2 · Zenoh · Gazebo · Isaac Sim · Foxglove · Podman · GitHub Actions · AWS

AI 活用開発: Claude Code · コーディングエージェント · AI と進める仕様・テスト駆動開発 · AI によるレビュー・ドキュメント作成

学歴

東北大学 2018 – 2020
修士 · ヒューマンコンピュータインタラクション

吉林大学 2013 – 2017
工学学士 · コンピュータ工学

語学・資格

中国語：ネイティブ · 日本語能力試験 N1 · 英語：TOEIC 805 · 統計検定準1級